**Движение по черной линии с 3 ИК датчиками.**

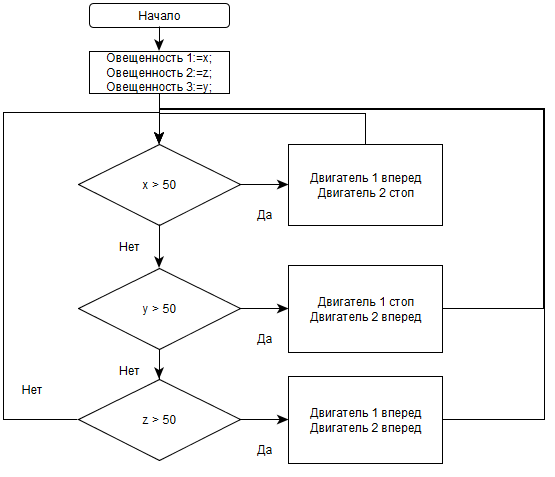
**Компоненты и подключение:**

* ИК датчик – IN1 (левый), – IN2(cредний), – IN3 (правый), 3шт.
* Мотор– M1 (левый), – M2(правый) 2шт.

**Описание :**

Робот – едет по чёрной линии.

**Схема :**

****